

工学部初のクラウドファンディングに挑戦します。視覚障がい者の単独歩行を支援する杖型ガイドナビの開発に支援をお願いいたします。

研究中の視覚障がい者の単独歩行を支援する杖型ガイドナビの開発を推進するため、11月13日（水）にクラウドファンディングを立ち上げました。

クラウドファンディングはインターネットを介して広く一般の方から資金を募る方法で、今回は目標金額の資金が集まらない場合は、プロジェクトは無効になり、資金が出資者に返還される All or Nothing 型と呼ばれるタイプです。

視覚障がい者の方が町を歩くときは白杖を使いますが、常に集中・緊張を保つ必要があり、それでもなおぶつかったり迷ったりなさっているのが実情です。

本研究室で開発している杖型ガイドナビ **GuideCane** は、視覚障がい者が気軽に安全に一人で外出できることを目指した支援装置で、ロボット技術を活用して道案内を行います。

ロボットではありますが、ステアリングとブレーキだけをロボットが行い、それ自体に進む機能はありません。利用者が押して歩くことで一緒に進みます。ロボットと利用者が協力して歩くシステムであることが特徴です。

目標とする資金が集まった場合には、杖型ガイドナビ **GuideCane** の充電ドックや防水機能といった、実用には不可欠だが研究にはなりにくい部分の作り込みの開発を行います。

実用化に向けて、ご支援、ご協力をいただけましたら幸いです。

目標金額は 200 万円、終了は 12 月 26 日 23 時です。

詳細は以下のページをご覧ください。

<https://readyfor.jp/projects/guidecane>

工学研究科 講師 今津 篤志

